

ارائه الگوریتم فراابتکاری جدید براساس جست و جوی ممنوعه برای حل مسئله زمان بندی وظایف در سیستم مبتنی بر محاسبات ابری و مه

سیده سمیرا محمدی^۱، محمود دی پیر^{۲*}

اطلاعات مقاله	چکیده
دریافت مقاله: ۱۳۹۸/۰۴/۰۶	در جهان امروز با گسترش ارتباطات، حجم داده‌ها و نیاز به پردازش آن‌ها در زمان کم و با سرعت بالا افزایش یافته است. از طرفی، انجام این حجم از محاسبات نیازمند سیستم‌هایی با ظرفیت‌های پردازشی و ذخیره‌سازی بالا و در نتیجه، هزینه بالاست. بنابراین، پیشنهاد یک زیرساخت مناسب و مقرون به صرفه می‌تواند بسیار قابل توجه باشد. در این مقاله، هدف، طراحی و ایجاد یک زیرساخت با هزینه و زمان پاسخ پایین با استفاده از رایانش ابری و مه است. علاوه بر این، یکی از مسائل مهم برای ایجاد چنین سیستم‌هایی با سرعت بالا و حداقل زمان، تخصیص مناسب منابع سیستم به درخواست‌های کاربران و در نتیجه تعادل بار در سیستم است. در میان متدهای فراابتکاری گوناگون، جست و جوی ممنوعه به دلیل گسترش زیاد آن در مسائل بهینه‌سازی مختلف و همچنین ویژگی حافظه‌دار بودن و سرعت بالا، آن را به یک روش رایج تبدیل کرده است. بنابراین، در این مقاله یک روش جدید فراابتکاری مبتنی بر جست و جوی ممنوعه پیشنهاد می‌گردد که با استفاده از روش‌های تقریب نزدیک‌ترین همسایگی و جست و جوی مگس میوه بهینه‌سازی می‌شود. برای ارزیابی روش پیشنهادی، یک مطالعه موردی روی خانه‌های هوشمند با زیرساخت پیشنهادی و با داده‌های واقعی شبیه‌سازی شده است. هر دو روش در این زیرساخت اجرا شده و کارایی آن‌ها براساس زمان اجرا و حافظه مصرفی محاسبه شده که نتایج، نشان‌دهنده توانایی و کارایی بالای روش پیشنهادی برای به‌کارگیری در مسائل گوناگون است.
پذیرش مقاله: ۱۳۹۸/۰۸/۲۱	
واژگان کلیدی: رایانش مه، رایانش ابری، زمان بندی وظایف، خانه هوشمند، سیستم مدیریت انرژی خانه، جست و جوی ممنوعه، پلتفرم ابر-مه.	

۱- مقدمه

این دو هدف و کاهش هم‌زمان آن‌ها، باید سیستم‌هایی با زیرساخت‌هایی ایجاد شود که بتواند این دو عامل را هم‌زمان پشتیبانی کند. همچنین برای ایجاد این زیرساخت‌ها باید پلتفرم‌هایی طراحی شوند که ارتباطات و تعاملات را شکل می‌دهند و قواعد و قوانین حاکم بر این تعامل‌ها را تعریف و تعیین می‌کنند. بنابراین، طراحی پلتفرم‌هایی که ما را به این دو هدف نزدیک کند، مورد نیاز است. در سال‌های اخیر، تکنولوژی رایج و محبوب برای ایجاد سیستم‌های هوشمند و بهبود ارتباطات و تعاملات، رایانش ابری بوده است که انقلاب بزرگی را در صنعت و تکنولوژی به وجود آورد. در

در زندگی مدرن امروز، عامل هزینه، به یکی از مهم‌ترین اهداف سازمان‌ها و شرکت‌ها تبدیل شده است؛ زیرا انسان‌ها تمایل به مصرف یا تولید با هزینه پایین و کیفیت بالا دارند. بنابراین برای مدیریت و کاهش هزینه، روش‌ها و استراتژی‌های مؤثری در زمینه‌های گوناگون مورد نیاز است. از طرف دیگر، با پیشرفت روزافزون تکنولوژی، گسترش ارتباطات و همچنین گسترش شهرهای هوشمند و در نتیجه، افزایش تولید داده‌ها در جهان، اهمیت عامل زمان و سرعت انجام عملیات دوچندان شده است. برای رسیدن به

* پست الکترونیک نویسنده مسئول: mdeypir@gmail.com

۱. گروه مهندسی کامپیوتر، واحد تهران جنوب، دانشگاه آزاد اسلامی، تهران، ایران
۲. گروه مهندسی کامپیوتر، واحد تهران جنوب، دانشگاه آزاد اسلامی، تهران، ایران

نزدیکی زمان واقعی دارند، معماری‌های مبتنی بر ابر حجم زیادی از داده‌ها را با تأخیر بالا و پیچیدگی زیاد پردازش می‌کنند. علاوه بر این، هسته‌ی ابر اغلب از لحاظ فیزیکی و یا منطقی دور از کاربران نهایی است، و اشاره می‌کند که ارتباطات و انتقال داده‌ها باید از بسیاری از هاب^۱ها عبور کند، که تأخیر زیادی را تولید می‌کند و پهنای باند شبکه را اشغال می‌کند [۲]. بنابراین، فن آوری ممکن دیگری مورد نیاز است که در آن سرورهای محاسباتی در نزدیکی کاربر نهایی فیزیکی در لبه شبکه به منظور ذخیره داده‌ها، برای محاسبه وظایف ارسال شده، انجام خدمات درخواست شده و انتقال داده‌های اینترنت اشیا به سرورهای ابر برای تجزیه و تحلیل عمده واقع شده‌اند.

گره‌های محاسباتی مه از لحاظ منابع کارآمد هستند؛ زیرا آن‌ها با فناوری‌های ماشین مجازی مجهز شده‌اند که قادرند به‌طور مداوم جریان‌های داده‌های اینترنت اشیا را پردازش کرده، داده‌های پردازش شده را برای پردازش بیشتر به ابر انتقال دهند [۳]. روش محاسباتی ابر، مزایای بسیار زیادی را پیشنهاد می‌دهد؛ مانند زیرساخت به‌عنوان سرویس^۲: دسترسی به فضای ذخیره‌سازی نامحدود، پلتفرم به‌عنوان سرویس^۴: دارای پتانسیل برای اجرای برنامه‌های کاربردی مؤثر از لحاظ منابع، نرم‌افزار به‌عنوان سرویس^۵: تسهیلات دسترسی به نرم‌افزار و سرویس‌های سودمند؛ ذخیره کردن حجم زیادی از داده‌ها برای دسترسی از راه دور. سیستم محاسباتی مه نقش مهمی را در سیستم اینترنت اشیا ایفا می‌کند تا از پردازش داده‌های بزرگ برای پاسخ‌های نزدیک به زمان واقعی پشتیبانی کند. همچنین روش محاسباتی مه اساساً داده‌ها را در لبه سیستم ابر پردازش و ذخیره می‌کند [۴]. این معماری یکپارچه به ما اجازه می‌دهد مشکلات تأخیر مربوط به شبکه ارتباطی انتقال پایه سیستم ابر را که تأثیر ویژه‌ای بر برنامه‌های کاربردی حساس به زمان دارد، حل و فصل کنیم.

ادغام تجزیه و تحلیل داده‌های بزرگ اینترنت اشیا با معماری مه-ابر نیاز به پلتفرم به‌عنوان رابط کاربری بین مصرف‌کنندگان و تولیدکنندگان دارد [۵]. معماری سه‌بعدی معمول چنین پلتفرم‌هایی شامل دستگاه‌های هوشمند اینترنت اشیا، لایه مه و لایه ابر است که در آن با

واقع رایانش ابری، بستری را با ظرفیت‌های محاسباتی و ذخیره‌سازی بالا برای این ارتباطات و تعاملات ایجاد کرد؛ اما با افزایش تولید داده‌ها، زمان پردازش عملیات روی آن‌ها و تأخیر در شبکه افزایش یافت. به همین دلیل تکنولوژی رایانش مه در ترکیب با رایانش ابری استفاده شد که با نزدیک شدن به کاربر و دستگاه‌های هوشمند اینترنت اشیا^۱ زمان انجام عملیات و تأخیر پردازش‌ها را کاهش داد. بنابراین تکنولوژی‌های رایج برای ایجاد چنین سیستم‌هایی، رایانش ابری و رایانش مه در ترکیب با دستگاه‌های هوشمند اینترنت اشیاست. در نتیجه، محققان به دنبال طراحی و پیاده‌سازی زیرساخت‌ها و پلتفرم‌ها با استفاده از این تکنولوژی‌ها هستند که بتوانند عوامل هدف را به‌طور هم‌زمان دنبال کنند. در ادامه، رایانش ابری، رایانش مه و ترکیب آن‌ها با دستگاه‌های هوشمند و همچنین هدف و خلاصه کار این مقاله توصیف می‌شود.

همان‌طور که فناوری‌های دیجیتال قدرتمند و در دسترس در حال رشد هستند، سیستم عامل مبتنی بر ابر تقریباً به‌طور گسترده‌ای در حال گسترش است. ادغام محاسبات ابری با شبکه هوشمند عملکرد بالا، انتقال امن و توزیع قدرت، سیستم مدیریت مداوم، ویژگی‌های مقیاس‌پذیر، اقتصادی و انعطاف‌پذیر و توزیع بهتر منابع را فراهم می‌کند. محاسبات ابر به‌صورت پویا منابع محاسباتی، ارتباطاتی و منابع ذخیره‌سازی مجازی و کارآمد را به دستگاه‌های اینترنت اشیا اختصاص می‌دهد. محاسبات ابر خدماتی را براساس نیاز کاربر، صرف‌نظر از موقعیت جغرافیایی آن‌ها ارائه می‌دهد که به سه دسته نرم‌افزار، سخت‌افزار و پلتفرم طبقه‌بندی شده است [۱]. ایده اصلی پشت این فناوری این است که منابع سخت‌افزاری و نرم‌افزاری را می‌توان با مجازی‌سازی و به‌اشتراک‌گذاری منابع از اینترنت فراهم کرد. در نتیجه، هزینه‌های خرید سخت‌افزار و نرم‌افزار و هزینه‌های تعمیر و نگهداری برای کاربران حذف می‌شوند. این یکی از دلایل اهمیت و محبوبیت این فناوری در سال‌های اخیر است. اگرچه محاسبات ابری زیربنای قابل توجهی برای این منظور بوده است و داده‌های بزرگ اینترنت اشیا تولیدشده توسط سیستم‌های خانه هوشمند و سنسورهای هوشمند نیاز به پردازش و تجزیه و تحلیل در

⁴. Platform as a service (PAAS)

⁵. Software as a service (SAAS)

¹. IoT

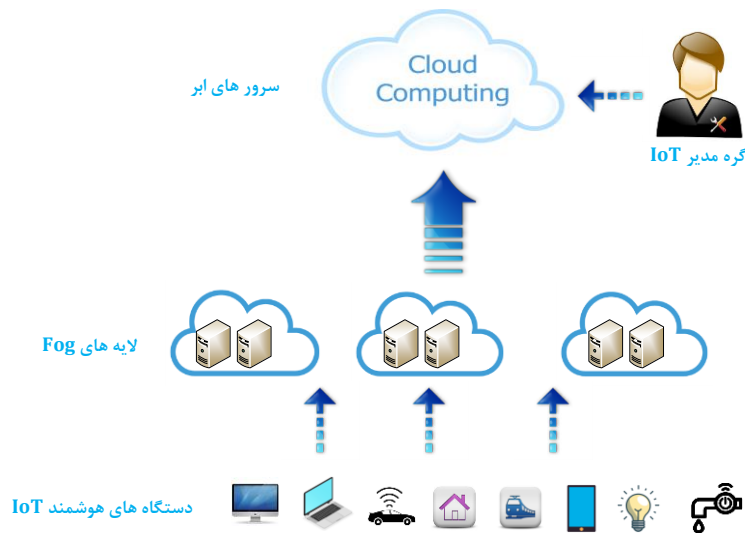
². Hub

³. Infrastructure as a service (IAAS)

هزینه و زمان را کاهش دهد و در زمینه‌ها و سیستم‌های گوناگون شهر هوشمند استفاده شود. برای پیاده‌سازی این پلتفرم، یک مطالعه موردی از خانه‌ای هوشمند با داده‌های واقعی در تهران شبیه‌سازی شده است. این پلتفرم شامل چهار عنصر است: ۱. لوازم خانگی هوشمند؛ ۲. سیستم مدیریت سرویس‌های اینترنت اشیا؛ ۳. گره‌های مه؛ ۴. سیستم ابر. برای رسیدن به نتایج موردنظر، تعداد لایه‌های مه بین سیستم ابر و دستگاه‌های هوشمند با توجه به دو عامل هدف هزینه و زمان پاسخ، مورد بحث قرار می‌گیرد و مناسب‌ترین تعداد تعیین می‌شود، به طوری که هم هزینه و هم زمان انجام عملیات، کمترین میزان ممکن باشند. بنابراین حداقل هزینه و زمان پاسخ به دست می‌آید. مسئله دیگری که در این مقاله به آن پرداخته شده و امروزه به‌عنوان یکی از مسائل پرچالش در این گونه سیستم‌ها بیان می‌شود، مسئله زمان‌بندی وظایف میان گره‌های مه و در میان هزاران ماشین مجازی است که در پلتفرم پیشنهادی و در مطالعه موردی شبیه‌سازی و اجرا می‌شود.

یکدیگر ارتباط برقرار کرده، تحت شبکه همکاری می‌کنند. چالش‌های متعددی همچنان در مفهوم سیستم‌های مه-ابر-اینترنت اشیا^۱ باقی مانده است: مه و 5G، تخصیص منابع و بهینه‌سازی، محاسبات بدون سرور، مصرف انرژی، مدیریت داده‌ها و محلی بودن سیستم، هماهنگی در گره‌های مه، پویایی، محاسبات شهری، اینترنت اشیا صنعتی و غیره [۶]. درون گره مه، تعداد زیادی از ماشین‌های مجازی روی سرورها و میزبان‌ها ایجاد می‌شوند. بنابراین، هنگامی که یک سرویس توسط کاربر نهایی درخواست می‌شود، آن را به مجموعه‌ای از وظایف شغلی تقسیم می‌کند تا بر روی ماشین‌های مجازی اجرا شود. تخصیص هزاران گره مه به ده هزار کار نیاز به یک الگوریتم زمان‌بندی مطلوب دارد. این تعریف مشکل زمان‌بندی شغلی است [۷].

در این مقاله با توجه به شکل (۱)، هدف، طراحی و پیاده‌سازی پلتفرمی با استفاده از تکنولوژی‌های رایانش ابر و مه و در ترکیب با دستگاه‌های هوشمند برای شهر هوشمند است که بتواند در عین انجام عملیات با سرعت پردازش بالا،



شکل ۱- عناصر پلتفرم پیشنهادی برای ایجاد زیرساخت موردنظر

وجود ندارد، آن را به‌عنوان یک مسئله بهینه‌سازی NP-سخت در نظر گرفته است.

پس اهداف مسئله به‌صورت خلاصه عبارت‌اند از:

۱. ارائه‌ی یک پلتفرم مبتنی بر Fog-Cloud با ارزیابی تعداد مختلف لایه‌های Fog برای به دست آوردن تعداد مناسب لایه‌ها با توجه به فاکتورهای هزینه و زمان پاسخ؛
۲. زمان‌بندی وظایف در میان ماشین‌های مجازی در گره‌های مه با استفاده از الگوریتم فراابتکاری بهبود یافته

در واقع، مهم‌ترین مزیت استفاده از الگوریتم زمان‌بندی وظایف، اختصاص تعداد زیادی از وظایف به کمترین تعداد گره‌های مه است که با استفاده از حافظه و زمان اجرای پردازشگر^۲ کمتر است. علاوه بر این، اختصاص منابع مه به وظایف موردنظر کنترل می‌شود که در آن، بار سیستم متعادل می‌گردد، مصرف انرژی و زمان پاسخ به حداقل می‌رسد و سرعت پردازش وظایف افزایش می‌یابد. از آنجا که هیچ الگوریتم دقیقی برای حل مسائل زمان‌بندی وظایف

^۲. CPU

^۱. Fog-Cloud-IoT

مبتنی بر جست‌وجوی ممنوعه.

در ادامه این مقاله، ابتدا ادبیات موضوعی و مفاهیم مرتبط، از جمله پلتفرم مبتنی بر محاسبات ابر و مه و عناصر تشکیل‌دهنده آن، زمان‌بندی وظایف، الگوریتم‌های زمان‌بندی ارائه شده در محاسبات ابر و مه و الگوریتم پیشنهادی بیان می‌شود، سپس زمان‌بندی کارهای مستقل بی‌درنگ براساس الگوریتم پیشنهادی را در پلتفرم محاسباتی پیشنهادی پیاده‌سازی کرده، درنهایت، مقایسه‌ای در شرایط یکسان بین الگوریتم پایه و الگوریتم پیشنهادی انجام می‌گیرد.

۲- ادبیات موضوعی

بسیاری از مطالعات، به مسائل مشابه با کار این مقاله پرداخته‌اند که تعداد محدودی از آن‌ها در این مقاله ذکر شده‌اند؛ مانند [۷]، [۸]، [۱۳]، [۱۴] و [۱۲]. یاسین و همکاران [۸] یک پلتفرم متحد ارائه داده‌اند که عملیاتی پیچیده را بر روی داده‌های دریافت شده از دستگاه‌های هوشمند اینترنت اشیا انجام می‌دهد. این مطالعه به چالش‌های مدیریت منابع برای طبقه‌بندی، پردازش و ذخیره‌سازی داده‌های اینترنت اشیا در حالت آنلاین و آفلاین پرداخته است. اجزای پلتفرم در کار آن‌ها عبارت‌اند از: صفحه اصلی هوشمند، مدیریت اینترنت اشیا و ادغام خدمات و گره‌های محاسبات مه و سیستم ابر. بیتام و همکاران [۷] مشکل زمان‌بندی وظایف را در پارادایم محاسبات مه بررسی کرده‌اند که هدف آن، ارائه خدمات با کارایی بالا و مقرون به صرفه است. آن‌ها یک الگوریتم بهینه‌سازی زیستی جدید را پیشنهاد کردند که الگوریتم زندگی زنبورها^۱ نامیده می‌شود تا مجموعه‌ای از وظایف شغلی را در میان گره‌های مه تخصیص دهد. علاوه بر این، آن‌ها مطالعه خود را با بهینه‌سازی ازدحام ذرات^۲ و الگوریتم‌های ژنتیک مقایسه کردند. سینق و یاسین [۱۳] یک پلتفرم تجزیه و تحلیل داده‌های بزرگ چهارلایه‌ای ادغام‌شده با محاسبات مه را برای تجزیه و تحلیل داده‌های مصرف انرژی لوازم خانگی پیشنهاد داده‌اند. پلتفرم آن‌ها شامل کسب داده‌های اینترنت اشیا، مدیریت اینترنت اشیا و ادغام سرویس‌ها، گره محاسباتی مه و سیستم ابر است. این پلتفرم ارائه‌شده، از داده‌های بزرگ با عملیات پیچیده و برنامه‌های کاربردی همیشه در دسترس پشتیبانی می‌کند.

علاوه بر این، آن‌ها یک موتور تجزیه و تحلیل داده در پلتفرم خود برای تجزیه و تحلیل کوتاه‌مدت در لبه سیستم ابر ارائه داده‌اند. لی و همکاران [۱۴] بر روی مسئله تخصیص ماشین‌های مجازی در یک مدل ابر-مه تمرکز داشته‌اند. نویسندگان، دو روش مبتنی بر تصمیم‌گیری نیمه مارکوف^۳ را پیشنهاد دادند تا هزینه‌های ارائه سرویس‌ها توسط ابر از راه دور را کاهش دهند و به ظرفیت محدود محاسباتی گره‌های مه محلی تعادل بخشند. سود و همکاران [۱۲] الگوریتم مبتنی بر قاعده را برای به حداقل رساندن زمان پاسخ پیشنهاد داده‌اند که در آن، اولویت‌ها را به وظایف و منابع را از مه و ابر اختصاص می‌دهد. همچنین، برای جلوگیری از وقوع بن‌بست، روش پیشنهادی آن‌ها منابع آزاد در دسترس را با یک مفهوم جدید فضای منابع آزاد^۴ جمع‌آوری می‌کند. محمدپور و پروین یک الگوریتم بهینه‌سازی پویای جدید مبتنی بر کلونی زنبور مصنوعی آشوب‌گونه با حافظه ارائه و آن را روی مسئله محک قلّه‌های متحرک ارزیابی کرده‌اند [۱۶]. در موضوع مشابه، حسینی و حسنی، یک الگوریتم شاخه و کران را برای زمان‌بندی پردازش قطعات در ایستگاه اول و مونتاژ محصولات در ایستگاه دوم در سیستم تولید جریان کارگاهی توسعه داده‌اند، به طوری که زمان تکمیل حداقل شود [۱۷].

در زمینه‌های دیگر، شریف‌زاده و امجدی، الگوریتم بهینه‌سازی دسته ذرات را برای توزیع بهینه توان رآکتیو استفاده و با الگوریتم ژنتیک مقایسه کرده‌اند [۱۸]. ۳-

روش تحقیق

در این مقاله، با توجه به پلتفرم پیشنهادی برای ایجاد زیرساخت طبق شکل، لایه رایانش مه، متشکل از گره‌های مه است که در قسمت‌های مختلف یک خانه (مانند اتاق خواب، آشپزخانه، اتاق نشیمن، اتاق ناهارخوری و حمام) واقع شده‌اند و نزدیک به لوازم الکترونیکی هوشمند هستند. بنابراین، لوازم خانگی در هر بخش از خانه به گره مه محلی خود متصل می‌شوند. همچنین هر منطقه یک شهر دارای گره یا گره‌های محلی است که در لایه دوم در این معماری قرار می‌گیرد و گره مه خانه موردنظر به گره مه ناحیه خود، بسته به موقعیت جغرافیایی در لایه بالایی مرتبط است. درنهایت، این لایه به ابر سازمان انرژی متصل می‌شود. با توجه به فاکتورهای هدف هزینه، زمان پاسخ، تعداد لایه‌های

³.SMDP

⁴.FRF

¹.BLA

².Particle Swarm Optimization (PSO)

سلامت، خانه‌های هوشمند و غیره مورد نیاز است که در آن، باید زمان پاسخ برای پردازش، نزدیک به زمان واقعی پیش‌بینی شود. از طرف دیگر، محدودیت‌های زیادی در پردازش داده‌های اینترنت اشیا و فراخوانی سرویس‌های ابر وجود دارد. مجاورت منابع برای به حداقل رساندن تأخیر سیستم کمک می‌کند که مربوط به آماده‌سازی خدمات ابری

مه در میان سیستم ابر و دستگاه‌های اینترنت اشیا تعیین می‌شود و فرض‌های مختلف با یکدیگر مقایسه می‌شوند. در این مدل پیشنهادی، گره مدیر اینترنت اشیا واقع در لایه ابر، الگوریتم پیشنهادی زمان‌بندی وظایف را برای تخصیص تمام وظایف ارسال شده انجام می‌دهد.

برای پیدا کردن زمان‌بندی بهینه، یک الگوریتم فراشناختی

جدول ۱- مهمترین پژوهش‌های اخیر، مشابه با کار مقاله

نویسندگان	ایده اصلی	اهداف	کمبودها
یاسین و همکاران [۸]	زمان‌بندی در پلتفرم چهارلایه‌ای مبتنی بر Fog-Cloud	• تجزیه و تحلیل مقیاس‌پذیر • مجازی‌سازی • توزیع منابع	تعداد مناسب لایه‌های Fog مشخص نشده است
بیتم و همکاران [۷]	مسئله زمان‌بندی وظایف در رایانش Fog. پیشنهاد الگوریتم BLA	• عملکرد بالا • خدمات مقرون به صرفه • مقایسه با دو الگوریتم GA و PSO	زمان اجرا، زمان پاسخ و حافظه اختصاصی در نظر گرفته نشده است
سینگ و یاسین [۱۳]	پلتفرم چهارلایه‌ای مبتنی بر Fog-Cloud-IoT	• تجزیه و تحلیل محاسبات فشرده • دسترسی • تجزیه و تحلیل کوتاه‌مدت	تأخیر، هزینه و زمان اجرا در نظر گرفته نشده است
لی و همکاران [۱۴]	تخصیص ماشین‌های مجازی در یک مدل Fog-Cloud	• کاهش هزینه ارائه سرویس‌ها • تعادل ظرفیت گره‌های Fog	زمان اجرا، زمان پاسخ و حافظه اختصاص داده شده در نظر گرفته نشده است
سود و همکاران [۱۲]	زمان‌بندی وظایف در مدل Fog-Cloud با الگوریتم مبتنی بر قاعده	• به حداقل رساندن زمان پاسخ، مصرف انرژی و تأخیر • جلوگیری از وقوع بن‌بست	هزینه و حافظه اختصاص داده شده در نظر گرفته نشده است
زنگ و همکاران [۱۵]	ترکیب الگوریتم‌های tabu search و variable neighborhood descent	• به حداقل رساندن زمان	با الگوریتم دیگری مقایسه نشده است

ارائه می‌گردد که توسط گره مدیر اینترنت اشیا اجرا می‌شود.

۳-۱- زمان‌بندی وظایف

دستگاه‌های هوشمند اینترنت اشیا و لوازم خانگی، حجم زیادی داده تولید می‌کنند که نیاز به روش‌های تحلیلی دارد که از نظر منابع و هزینه، مقرون به صرفه هستند. هر گره مه از مراکز داده تشکیل شده و هر مرکز داده دارای حداقل یک یا چند میزبان فیزیکی است. ماشین‌های مجازی نیز به‌طور جداگانه روی میزبان‌های فیزیکی ایجاد می‌شوند که منابع را به اشتراک می‌گذارند و این ماشین‌ها باید وظایفی را که توسط یک کاربر درخواست شده، بر روی میزبان خود اجرا کنند و نتیجه را بازگردانند. بنابراین، ممکن است چند وظیفه را به‌طور هم‌زمان دریافت کند، در نتیجه، هر دستگاه مجازی باید مکانیسم زمان‌بندی داشته باشد. از این رو، برنامه‌ریزی و زمان‌بندی وظایف برای داده‌کاوی داده‌های اینترنت اشیا برای بسیاری از برنامه‌های کاربردی شهر هوشمند، مانند پاسخ خودکار تقاضا، برنامه‌های بهداشتی و

می‌شود. بنابراین، هماهنگی وظایف ارائه شده در بین گره‌های رایانش مه که نشان‌دهنده سرویس‌های درخواست شده از سوی کاربران تلفن همراه است و در لبه شبکه واقع شده‌اند. همچنین اختصاص دادن این وظایف به منابع سیستم ابر به‌طور مناسب نیازمند بهینه‌سازی مکانیسم‌های زمان‌بندی وظایف است. مسئله زمان‌بندی وظایف با هدف به حداقل رساندن زمان اجرای پردازشگر و حافظه استفاده شده توسط وظایف ارائه شده استفاده می‌شود. در بخش بعد، مدل سیستم پیشنهادی برای پلتفرم ابر-مه ارائه می‌گردد و همچنین مسئله زمان‌بندی وظایف توضیح داده خواهد شد. بنابراین، تکنولوژی رایانش مه، زمان پردازش و حافظه اختصاص داده شده به سرویس‌های درخواست شده را نیز کاهش می‌دهد. عملیات مدل پیشنهادی با توضیح مراحل برای اجرای سرویس موردنیاز، به شرح زیر در شکل (۲) آمده است.

به شرح زیر انجام می شود:

وظیفه اول ($JTask_{i1}^2$)، وظیفه دوم ($JTask_{i2}^2$) و وظیفه سوم ($JTask_{i3}^2$) از کار i به گره مه ۲ ارسال می شود. بنابراین، هر گره محلی مه کارهای خود را با مجموعه ای از وظایف آن ها دریافت می کند. FN_j شامل وظایف کار مورد نظر به شرح زیر است:

$$FN_jTasks = \{JTask_{ax}^j, JTask_{by}^j, \dots, JTask_{ik}^j, \dots, JTask_{nr}^j\} \quad (4)$$

علاوه بر این، هر گره FN_j دارای تعداد زیادی ماشین مجازی است،

که VM_m ($1 \leq \text{the number of VMs} \leq m$) روی میزبان های آن ایجاد شده اند و وظایف برای اجرا به آن ارسال می شوند. مسئله زمان بندی وظایف این ماشین های مجازی در گره مه است.

$$FN_jVms = \{VM_1, \dots, VM_m\} \quad (5)$$

پس از زمان بندی، وظایف ارسال شده به ماشین مجازی VM_m در گره مه FN_j تخصیص می یابند:

$$FN_jVM_m = \{JTask_{13}^{jm}, JTask_{57}^{jm}, JTask_{84}^{jm}\} \quad (6)$$

پس VM_m وظیفه سوم از کار ۱، وظیفه هفتم از کار ۵ و وظیفه چهارم از کار ۸ را در گره FN_j اجرا می کند.

علاوه بر این، زمان اجرای کل CPU برای اختصاص دادن وظایف (r وظیفه) به FN_j به شرح زیر است:

$$CPU_Execution_Time(FN_jTasks) = \sum_{1 \leq k \leq r} (JTask_{ik}^{jm}.StartTime + JTask_{ik}^{jm}.ExeTime) \quad i \in \text{jobs of selected tasks} \quad (7)$$

که $JTask_{ik}^{jm}.StartTime$ زمانی را که وظیفه k از یک کار i شروع به اجرا می کند، در FN_j و VM_m نشان می دهد. CPU $JTask_{ik}^{jm}.ExeTime$ زمان اجرای وظیفه k در FN_j است. علاوه بر این، اندازه حافظه مورد نیاز برای اختصاص وظیفه k به FN_j به صورت زیر محاسبه می شود:

$$Memory(FN_jTasks) = \max_{1 \leq k \leq r} (JTask_{ik}^{jm}.AllocatedMemory) \quad i \in \text{jobs of selected tasks} \quad (8)$$

در نهایت، مسئله زمان بندی وظایف در گره رایانش مه را می توان به شرح زیر توصیف کرد:

دیگرام مدل سیستم	
3	یک کاربر تلفن همراه درخواست سرویس را به گره مدیر IOT ارسال می کند.
1	گره مدیر درخواست را به n کار که هر کار شامل r وظیفه است تقسیم میکند.
2	مدیر کارها را به گره fog محلی برای اجرا ارسال می کند.
3	همچنین گره مدیر، الگوریتم زمان بندی را برای تخصیص وظایف ارسالی به ماشین های مجازی اجرا می کند.
4	هر کار در گره محلی اجرا می شود و به داده های مورد نیازش دسترسی پیدا میکند.
5	هر گره محلی Fog نتایج خود را به گره Fog در لایه بالایی ارسال می کند و سپس پردازش بیشتر انجام می شود.
6	هنگامی که پردازش وظایف در گره های Fog کامل شد لاسرا بریده مرگه بار دوخج بانتناهنذا، می کنند.
7	گره مدیر نتیجه نهایی را به عنوان پاسخ سرویس به برنامه کاربردی تلفن همراه ارسال می کند.

شکل ۲- مراحل انجام زمان بندی وظایف توسط گره مدیر IoT

۲-۳- بیان ریاضی مسئله

در این بخش، مسئله زمان بندی وظایف در محیط محاسبات مه توضیح داده شده است. هنگامی که یک کاربر درخواست سرویس را به سیستم ارسال می کند، درخواست می تواند به عنوان مجموعه ای از مشاغل تعریف شود. سپس مجموعه ای از n کار برای پردازش و اجرا به سیستم ارسال می گردد که به صورت زیر تعریف می شود:

$$jobs = \{J_1, J_2, \dots, J_i, \dots, J_n\} \quad (1)$$

هر کار i از مجموعه کارهای ($1 \leq i \leq n$) را می توان به مجموعه ای از r وظیفه ($1 \leq k \leq r$) تقسیم کرد و این کار به گره J فرستاده می شود.

$$job_iTasks = \{JTask_{i1}^j, JTask_{i2}^j, \dots, JTask_{ik}^j, \dots, JTask_{ir}^j\} \quad (2)$$

به عنوان مثال، وظایف کار i :

$$job_iTasks = \{JTask_{i1}^2, JTask_{i2}^2, JTask_{i3}^2\} \quad (3)$$

مؤلفه‌های کلیدی الگوریتم‌های بهینه‌سازی شامل دانش مفیدی از مشکل بهینه‌سازی، اجزای الگوریتمی مناسب و ترکیبی مناسب از آن‌ها در یک راه ممکن است. ترکیب فرآینت‌ها در رابطه با چهار معیار، یعنی انواع الگوریتم‌هایی که برای ترکیب انتخاب شده‌اند، سطح ترکیب‌سازی، ترتیب الگوریتم‌هایی که باید اجرا شوند و استراتژی کنترل، انجام می‌شود. همچنین الگوریتم‌های فرآینت‌کاری می‌توانند با سایر الگوریتم‌های بهینه‌سازی، مانند جست‌وجو درخت، برنامه‌نویسی پویا، برنامه‌ریزی ریاضی، محدودیت‌های برنامه‌ریزی و زمینه‌های حل مسئله SMT ترکیب شوند.

۳-۵- الگوریتم جست‌وجوی ممنوعه

جست‌وجوی ممنوعه، یک رویکرد فراساختی است که در سال ۱۹۸۶ برای اولین بار توسط گلور و همکارانش ارائه شد [۲۰]. این روش همچنین به‌عنوان یک روش فرآینت‌کاری پویا شناخته می‌شود، به دلیل حافظه کوتاه‌مدت یا بلندمدت که استراتژی اصلی آن است. هنگامی که جست‌وجو در حد آقل محلی به دام می‌افتد، این روش می‌تواند راه‌حل دیگری برای از بین بردن این تله پیدا کند و پیشرفت‌های بیشتری به دست آورد؛ زیرا استفاده از یک مفهوم به نام لیست ممنوعه^۴ است که در آن حرکات مربوط به راه‌حل فعلی با برچسب ممنوعه شده^۵ ذخیره می‌شوند، به طوری که آن‌ها دوباره به‌عنوان حرکت جدید در تکرارهای قانون ممنوعه^۴ انتخاب نمی‌شوند و پس از آن هیچ حلقه‌ای ایجاد نمی‌گردد. علاوه بر این، جست‌وجوی ممنوعه اطلاعات درباره راه‌حل‌های اخیر، هزینه کل برای هر راه‌حل و تعداد دفعاتی را که یک حرکت جست‌وجو شده است، در حافظه خود نگه می‌دارد. این اطلاعات می‌تواند وضعیت فرایند جست‌وجو را تعیین کند؛ زیرا مقدار زیاد آن نشان می‌دهد که روند جست‌وجو در بهینه محلی گیر کرده است و جست‌وجو باید پایان یابد. مدت زمانی که یک حرکت در فهرست ممنوعه باقی می‌ماند، بستگی به طول لیست دارد و هر بار که یک حرکت به لیست اضافه می‌گردد، لیست به‌روز می‌شود. اگر حرکتی که به‌عنوان ممنوعه شده علامت‌گذاری شده، بتواند به اندازه کافی قوانین اشاعه^۵ را برآورده کند، می‌تواند دوباره انتخاب و از لیست حذف شود. در نهایت، اگر جست‌وجوی ممنوعه نتواند نتایج بیشتری را از طریق تکرارهای طول مسیر جست‌وجو^۶

$$FNTasks = \left\{ \begin{matrix} FN_1Tasks . FN_2Tasks . \dots \dots \dots \\ FN_mTasks \end{matrix} \right\} \quad (9)$$

$$FN_jTasks = \left\{ \begin{matrix} JTask_{ax}^{j1} . JTask_{by}^{j2} \dots \dots \dots \dots \dots \\ JTask_{nr}^{jm} \end{matrix} \right\} \quad (10)$$

۳-۳- تابع هزینه

تعریف یک تابع هزینه برای ارزیابی کیفیت راه‌حل پیشنهاد شده لازم است. این تابع هزینه، یک تابع کمینه‌سازی برای محاسبه مقدار مطلوب اهداف زیر است: زمان اجرای پردازشگر و اندازه حافظه اختصاص داده شده.

$$Cost_function(FNTasks) = Min \left[\sum_{j=1}^m \left(\begin{matrix} Cost_function \\ (JTask_{ik}^{jm} . FN_j) \end{matrix} \right) \right] \quad (11)$$

$$Cost_function(JTask_{ik}^{jm} . FN_j) = w1.CPU_Execution_Time(FN_jTasks) + w2.Memory(FN_jTasks) \quad (12)$$

که $w1$ و $w2$ ضرایب اهمیت هستند که تصمیم‌گیرندگان آن‌ها را براساس ترجیحات خود از این دو عامل هدف (یعنی زمان اجرای پردازشگر و حافظه اختصاص داده شده) تعریف می‌کنند [۶].

۳-۴- ترکیب الگوریتم‌های فرآینت‌کاری

در دهه‌های گذشته، الگوریتم‌های فرآینت‌کاری در قالب روش‌های تک‌محور توسط محققان مورد استفاده قرار نگرفته‌اند؛ اما به روش‌های ترکیبی از سایر کلاس‌های الگوریتم‌های بهینه‌سازی، به‌عنوان یک موضوع مهم توجه شده است [۱۹]. این رویکردها به‌طور کلی به‌عنوان ترکیب فرآینت‌کارها^۱ نامیده می‌شوند. ترکیب الگوریتم‌های مختلف با مفاهیم مختلف، سیستم‌هایی با کارایی بالا ایجاد می‌کند که به‌طور هم‌زمان مزایای الگوریتم‌های فردی را مورد بهره‌برداری قرار می‌دهد. کارایی این روش‌های ترکیبی به دلیل همکاری بین الگوریتم‌هاست. بنابراین، برای حل مشکلات بهینه‌سازی در شیوه‌ای مقرون به صرفه و با کارایی بالا، یک ترکیب مناسب از الگوریتم‌های فرآینت‌کاری مورد نیاز است. در حقیقت، یک الگوریتم انحصاری تنظیم شده از ترکیب مناسب یک الگوریتم فرآینت‌کاری و سایر تکنیک‌های الگوریتمی برای حل یک مشکل خاص مورد نیاز است.

4. Tabu Tenure
5. Aspiration Rule
6. Serach Path Length

1. Hybrids of meta-heuristics
2. Tabu List
3. Tabued

مسئله پیدا کردن نزدیک ترین همسایه به شرح زیر است:

```
// construct initial solution randomly
S ← S0
sBest ← S
tabuList ← null
While (not stopping condition ())
  candidateList ← null
  For ( sCandidate in sNeighborhood)
    If
      (not contains TabuElements (sCandidate, tabuList))
        candidateList ← candidateList +
        sCandidate
  End
  End
  sCandidate ←
  LocateBestCandidate (candidateList)
  If (fitness (sCandidate) > fitness (sBest))
    sBest ← sCandidate
    tabuList ←
    featureDifferences (sCandidate, sBest)
    While (size (tabuList) >
      maxTabuListSize)
      ExpireFeatures (tabuList)
    End
  End
End
Return (sBest)
```

الگوریتم ۱- شبه کد جست و جوی ممنوعه

مسئله تقریب نزدیک ترین همسایه عبارت است از:

- اگر شیء y در X وجود داشته باشد، به طوری که
- $$d(q, y) \leq R$$
- سپس Z در X بازگردانده می شود: $(1 + e)R$
 - اگر هیچ شیء y در X وجود نداشته باشد: $d(q, z) \geq (1 + e)R$
 - سپس No بازگردانده می شود.
- تقریب نزدیک ترین همسایه می تواند به تقریب همسایه نزدیک کاهش یابد:
- اجازه بده d و D کوچک ترین و بزرگ ترین فاصله باشند. ساختارهای تقریب همسایه نزدیک را بساز برای:
- $$R = d. (1 + e)d. (1 + e)^2 d. \dots \dots D \quad (13)$$
- برای پرس و جوی نقطه q ، تمام ساختار تقریبی همسایه نزدیک را جست و جو کن با:
- $$R = d. (1 + e)d. (1 + e)^2 d. \dots \dots D$$
- نقطه پیدا شده در دایره غیرمولد با کوچک ترین شعاع را بازگردان.
 - جواب تقریب نزدیک ترین همسایه برای q است.

پیدا کند، جست و جو تمام شده و راه حل بهینه بازگردانده می شود. دلایل انتخاب الگوریتم جست و جوی ممنوعه از میان دیگر الگوریتم های فراابتکاری عبارت است از:

۱. دلیل محبوبیت آن، ساده بودن پروسه زمان بندی و همچنین دارا بودن سه نوع حافظه که جست و جو را از قرار گرفتن در بهینه محلی باز می دارد. همچنین به دلیل داشتن مفهومی به نام لیست ممنوعه و معیار تنفس، از حرکات و راه حل های تکراری جلوگیری می کند. بنابراین سرعت پیدا کردن بهترین جواب (بهینه سراسری) افزایش می یابد [۲۱].
 ۲. جست و جوی ممنوعه از حرکات قطعی استفاده می کند که به دلیل راه حل های اولیه و سایر پارامترها، تنوع را کاهش می دهد [۲۲].
 ۳. جست و جوی ممنوعه به جای گذراندن زمان بیشتر در مناطقی که راه حل های آن ها مطلوب نیست، تلاش بیشتری را برای کاوش مناطقی که راه حل های مناسب و مطلوب بیشتری دارند، اختصاص می دهد [۲۱].
- شبه کد جست و جوی ممنوعه در الگوریتم ۱ آورده شده است.

۳-۶- راه حل اولیه

برای ایجاد راه حل اولیه، به جای روش تصادفی، در این مطالعه، الگوریتم جست و جوی تقریب نزدیک ترین همسایگی مورد استفاده قرار می گیرد.

۳-۶-۱- جست و جوی تقریب نزدیک ترین همسایه

برای به دست آوردن نتایج دقیق و جلوگیری از شروع جست و جو با راه حل اشتباه و همچنین برای به حداقل رساندن زمان برای پیدا کردن نزدیک ترین همسایه، هزینه های اجرایی و حافظه مصرفی، این مطالعه، تقریب نزدیک ترین همسایه را برای ایجاد راه حل اولیه در الگوریتم جست و جوی ممنوعه به کار می برد.

مجموعه اشیا X را در نظر بگیرید، با توجه به دقت پارامتر e و فاصله R و یک ساختار داده که در آن هر شیء پرس و جو q ، نزدیک ترین همسایه خود را در X بازمی گرداند. بعضی از اطلاعات دیگر درباره مجموعه X در یک ساختار داده ذخیره شده، برای پیدا کردن نزدیک ترین همسایه X بدون هیچ عملیات محاسباتی استفاده می شود. در قسمت بعد، مسئله تقریب نزدیک ترین همسایه^۱ توصیف شده است.

^۱. Approximate Nearest Neighbor

$$f(best) \geq f(initial\ solution)$$

در این مطالعه، به منظور به حداقل رساندن زمان پاسخ فرایند، هزینه و مصرف انرژی، شرط توقف در الگوریتم پیشنهادی جست و جوی ممنوعه با تقریب نزدیکترین همسایه مبتنی بر الگوریتم مگس میوه^۴، حداکثر زمان پاسخ در نظر گرفته شده است، به طوری که:

While

$$ResponseTime \geq maxResponseTime$$

سپس، روند متوقف می شود.

۳-۹- الگوریتم پیشنهادی ATS-FOA

الگوریتم ATS-FOA پیشنهادی که وظایف ارائه شده را در میان ماشین های مجازی در گره های مه مدل ابر-مه زمان بندی می کند، جست و جوی ممنوعه را بهینه خواهد کرد. مطابق شکل (۳) این الگوریتم براساس الگوریتم جست و جوی ممنوعه است که در آن راه حل اولیه از طریق تقریب نزدیکترین همسایگی و محلی سازی با حساسیت هش ساخته شده است. شرط توقف حداکثر زمان پاسخ در نظر گرفته شده، برای بهبود کارایی جست و جوی ممنوعه، بهینه سازی مگس میوه فراخوانده می شود، زمانی که هیچ راه حل بهتری توسط جست و جوی ممنوعه یافت نشود. به عبارت دیگر، بهینه سازی مگس میوه با لیست بهترین راه حل های لیست (candidateList) الگوریتم جست و جوی ممنوعه شروع می کند و راه حل های قدیمی جست و جوی ممنوعه را از لیست حذف می کند و راه حل های جدید را تولید می کند. بنابراین فهرست نامزدها به روز می شود و بهبود می یابد. همچنین، آن دسته از راه حل های غیربهبودی که مایل به فرار از حداقل محلی هستند، بهینه سازی مگس میوه آن ها را قبول می کند. الگوریتم پیشنهاد شده در زیر و در الگوریتم ۲ شرح داده شده است:

مرحله ۱: راه حل اولیه S_0 را با تقریب نزدیکترین همسایه و محلی سازی با حساسیت هش ایجاد کن و $S = S_0$ و $sBest = S$ قرار بده.

مرحله ۲: یک زیرمجموعه $sNeighborhood$ از راه حل ها تولید کن.

مرحله ۳: بهترین $sCandidate$ را در $sNeighborhood$ انتخاب کن و اگر $tabuList$ حاوی

۲-۶-۳- حل مسئله تقریب نزدیکترین همسایگی با

روش هش

برای حل مسئله تقریب همسایه نزدیک، محلی سازی با حساسیت هش^۱ مورد استفاده قرار گرفته است [۲۳]. به رغم پیشرفت های بسیاری و الگوریتم های مختلف جست و جوی اکتشافی، هنوز یافتن راه حل بهینه توسط هر یک از جدیدترین الگوریتم ها تضمین نشده است. بنابراین، بهبود الگوریتم ها و پیشرفت های فناوری برای حل این مشکلات همچنان ادامه دارد. در این مطالعه، برای افزایش کارایی فرایند جست و جوی الگوریتم جست و جوی ممنوعه، الگوریتم بهینه سازی مگس های میوه به کار می رود و هنگامی اعمال می شود که الگوریتم جست و جوی ممنوعه نمی تواند بهبود بیشتری پیدا کند. بخش بعدی، الگوریتم بهینه سازی مگس های میوه را توصیف می کند.

۳-۷- الگوریتم بهینه سازی مگس میوه

الگوریتم بهینه سازی مگس های میوه ارائه شده توسط پن در سال ۲۰۱۲ [۲۴] بر مبنای رفتار جست و جوی مگس میوه برای غذاست که رفتار آن ها شامل دو مرحله است. مگس های میوه نسبت به سایر حشرات، توانایی بوییدن و بینایی بهتری دارند، به طوری که آن ها می توانند منابع غذایی را از ۴۰ کیلومتری تشخیص دهند. در مرحله اول، ابتدا مگس های میوه به طور تصادفی به سمت چند منبع غذایی که در اطراف گروه مگس های میوه هستند، از طریق Osmphresis (حس بویایی) پرواز می کنند. این فاز فرایند کاوش کردن از طریق بو^۲ نامیده می شود. در مرحله دوم که مرحله کاوش کردن از طریق بینایی^۳ نامیده می شود، مگس میوه از طریق بینایی خود به سمت بهترین منبع غذا پرواز می کند و به منبع غذایی نزدیک تر می شود. این مرحله تا زمانی که شرط توقف به دست آید، تکرار می شود. در نتیجه، در طول این فرایندها، مکان گروه مگس های میوه به روز می شود.

۳-۸- شرط توقف

در الگوریتم اصلی جست و جوی ممنوعه، شرط توقف تکرارهای فرایند می تواند طول لیست ممنوعه باشد، به طوری که،

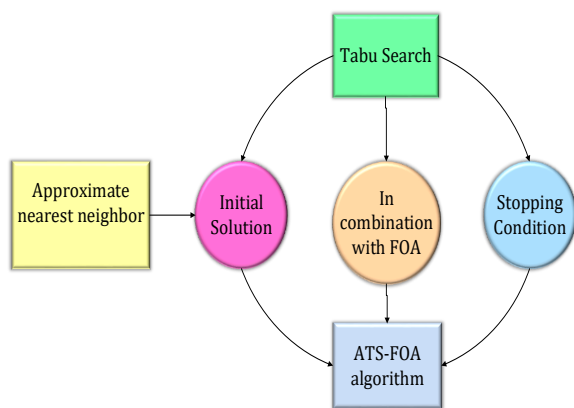
$$size(tabuList) > maxTabuListSize$$

³. Vision Foraging

⁴. Approximate Tabu search based on Fruit Fly Optimization Algorithm (ATS-FOA)

¹. Locality Sensitive Hashing

². Smell Foraging



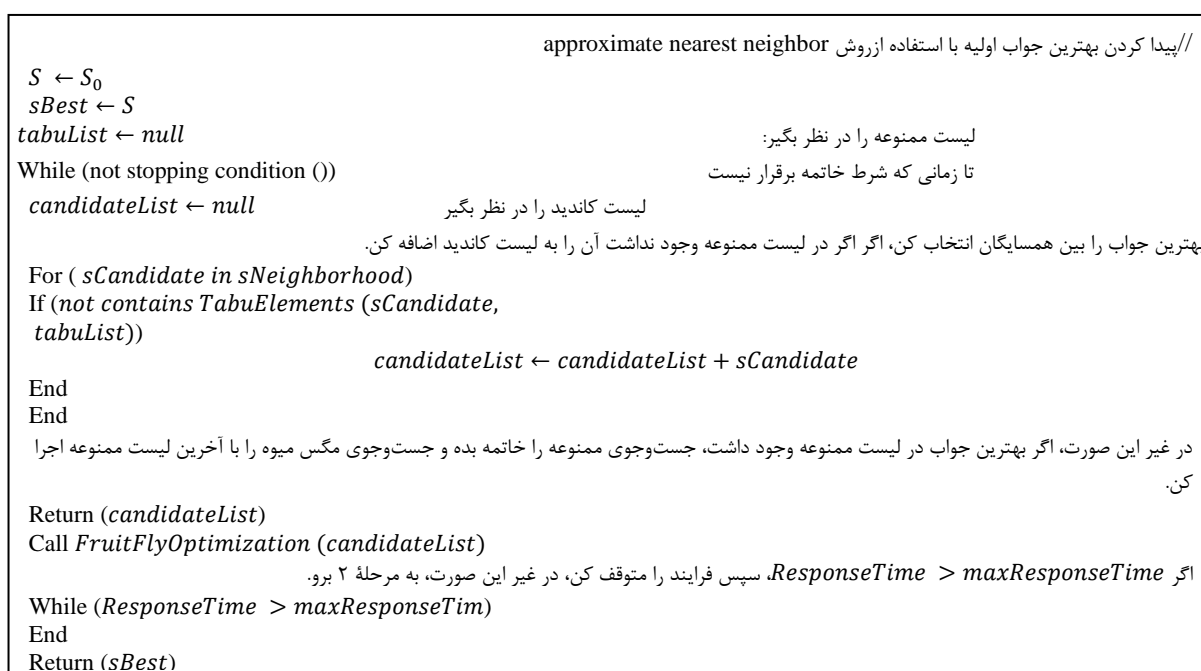
شکل ۳- دیاگرام روش پیشنهادی براساس جست و جوی ممنوعه

$sCandidate$ نیست، $sCandidate$ را به $candidateList$ اضافه کن.

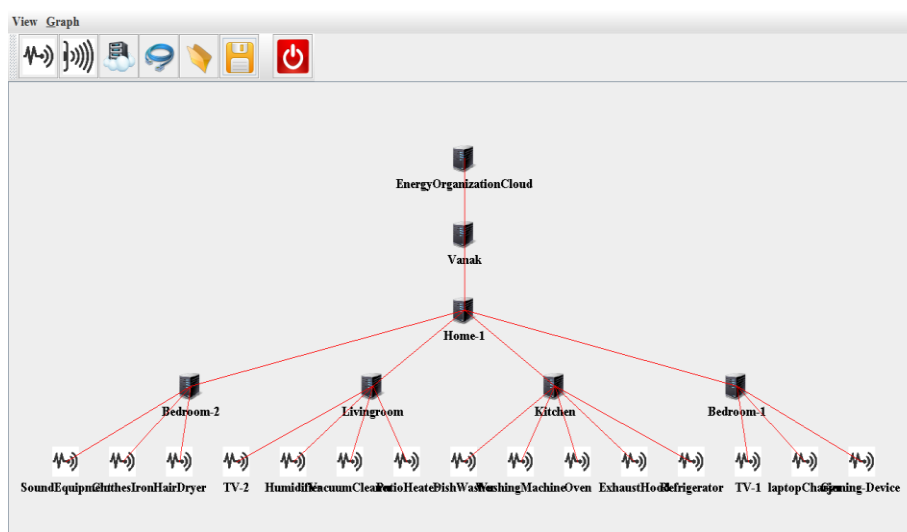
مرحله ۴: در غیر این صورت، اگر بهترین جواب در لیست ممنوعه وجود داشت، جست و جوی ممنوعه را خاتمه بده و جست و جوی مگس میوه را با آخرین لیست ممنوعه اجرا کن.

مرحله ۵: بهترین راه حل های بهینه سازی مگس میوه را به $candidateList$ اضافه کن.

مرحله ۶: اگر $ResponseTime > maxResponseTime$ ، فرایند را متوقف کن، در غیر این صورت، به مرحله ۲ برو.



الگوریتم ۲- شبه کد الگوریتم پیشنهادی



شکل ۴. پیکربندی مدل پیشنهادی با IFogSim.

۴- شبیه‌سازی و ارزیابی روش پیشنهادی

۴-۱- تنظیمات شبیه‌سازی

در این مطالعه، یک خانه هوشمند در تهران برای اجرای مدل پیشنهادی و الگوریتم طراحی شده است. بخش‌های مختلف این خانه شامل آشپزخانه، اتاق خواب و اتاق نشیمن است که در آن دستگاه‌های الکترونیکی هوشمند که در این مدل در نظر گرفته شده اند در جدول ۲ نشان داده شده اند. این دستگاه‌های هوشمند که سنسورهایی برای اندازه‌گیری پارامترهای محاسبه مصرف انرژی خود دارند، در اولین لایه این توپولوژی قرار دارند. با توجه به شکل ۴، دستگاه‌های هوشمند در هر بخش از خانه به گره‌ها متصل شده و داده‌های خود را به آنها ارسال می‌کنند. با توجه به تعداد لوازم هوشمند در هر بخش و گستردگی فضای خانه، بیش از یک گره‌ها در هر بخش می‌تواند قرار گیرد، اما به دلیل اهمیت عامل هزینه، در این مطالعه یک گره‌ها در هر قسمت از خانه در نظر گرفته شده است و پارامترهای گره‌های را برای انجام پردازش اولیه داده‌های اینترنت اشیا تنظیم می‌کند. پارامترهای مورد نظر برای گره‌های ما و سیستم ابر در جدول ۳ نشان داده شده است. همچنین مشخصات سخت‌افزار مورداستفاده در جدول ۴ آمده است.

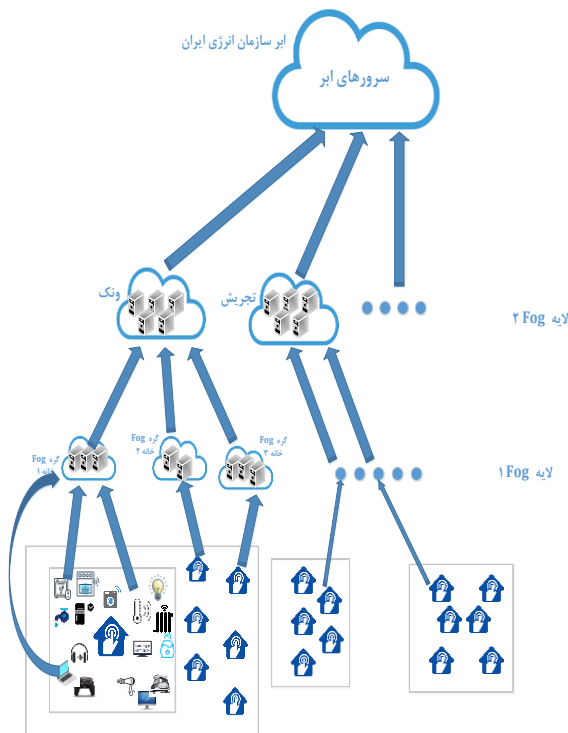
گره‌ها در هر بخش به گره‌ها خانه موردنظر در لایه دوم متصل می‌شود. علاوه بر این، ۲۲ منطقه تهران دارای گره‌ها محلی یا گره‌های ما هستند و خانه هوشمند به گره‌ها منطقه خود در لایه سوم متصل می‌شود. هر منطقه می‌تواند بیش از یک گره‌ها داشته باشد؛ اما در این مدل، یک گره‌ها در لایه سوم برای منطقه ونک تهران در نظر گرفته شده که شامل بسیاری مراکز داده و میزبان است و بسیاری از ماشین‌های مجازی روی این میزبان‌ها برای دریافت و پردازش مقادیر زیادی از داده‌های تولیدشده توسط خانه‌های هوشمند ایجاد شده‌اند. در نهایت، گره‌های ما مناطق مختلف تهران به منظور انجام پردازش بیشتر و ذخیره داده‌ها به ابر سازمان انرژی متصل می‌شوند. این توپولوژی در شکل (۴) و (۵) نشان داده شده است.

جدول ۳- تنظیمات گره‌های Fog

پارامترها	مقادیر
Level	۰-۳
Uplink BW	۱۰۰۰۰
Downlink BW	۲۷۰-۱۰۰۰۰
Mips	۲۰۰۰
Ram	۴۰۰۰
Rate/MIPS	۰,۰۱

جدول ۲- لوازم الکترونیکی هوشمند

بخش‌های مختلف خانه	لوازم الکترونیکی
آشپزخانه	یخچال
	ماشین لباس‌شویی
	ماشین ظرف‌شویی
	هود خروجی
	فر برقی
اتاق خواب ۱	تلویزیون
	دستگاه بازی
	شارژرهای لپ‌تاپ و موبایل
اتاق خواب ۲	اتوی لباس
	تجهیزات صوتی
سالن نشیمن	سشوار
	تلویزیون
	جاروبرقی
	رطوبت‌ساز بخاری برقی



شکل ۵- زیرساخت موردنظر برای خانه هوشمند با سه لایه‌ها

گرفته شده است. هر وظیفه نیز 10^3 دستورالعمل دارد. همچنین در فرض مورد مطالعه، ضرایب متغیرهای زمان اجرا و حافظه مصرفی در تابع هزینه توسط تصمیم گیرنده تعیین می شود:

0.9 CPU Execution Time +

0.1 Allocated Memory (۲۵)

تمام آزمایش ها با ۲۰ ثانیه پروفایل پروژه (زمان اجرای ماشین های مجازی ۲۰ ثانیه در نظر گرفته شده است) انجام شده و نتایج جدول ۵ به دست آمده است.

۲-۴- نتایج شبیه سازی

هدف از انجام این ارزیابی و شبیه سازی، اجرا و پیاده سازی دو الگوریتم جست و جوی ممنوعه و ATS-FOA در شرایط یکسان در زیرساخت پیشنهادی و به دست آوردن مقادیر زمان پاسخ ۴۰۰ کار اختصاص داده شده، زمان اجرا، حافظه مصرف شده برای پردازش این کارها و هزینه پیاده سازی و اجرای آنها براساس زمان اجرا و حافظه مصرفی است تا بتوان در شرایط یکسان مقایسه ای بین دو الگوریتم انجام داد و کارایی الگوریتم جدید را نشان داد.

همان طور که از شکل (۸) به دست می آید، زمان پاسخ کارهای درخواست شده (۴۰۰ کار) در زیرساخت پیشنهادی که دارای سه لایه مه است، با انجام الگوریتم زمان بندی جدید ۲۷۴۴،۰۷ در ۲۰ ثانیه پروفایل پروژه، ۲۷۴۴،۰۷ ثانیه است (به این معنا که با ۷ گره مه زمان پاسخ ۴۰۰ وظیفه از تقسیم ۲۷۴۴،۰۷ بر ۲۰ به دست می آید و به همین ترتیب برای تمامی مقادیر) و با انجام الگوریتم جست و جوی ممنوعه ۲۹۵۴،۲۸ ثانیه است. دلیل کاهش زمان پاسخ در الگوریتم جدید این است که جست و جوی ممنوعه برای تخصیص وظایف به ماشین های مجازی در گره های مه با راه حل های تصادفی شروع به جست و جوی می کند که در این میان ممکن است تخصیص وظایف به ماشین های مجازی مشغول، زمان انتظار کارها در صف و زمان پاسخ آنها را افزایش دهد، در حالی که در روش جدید، به دلیل انتخاب مناسب ترین جواب به عنوان جواب اولیه و در واقع تخصیص مناسب وظایف به ماشین های مجازی که بار پردازشی کمتری دارند، سرعت انجام عملیات و در نتیجه، زمان پاسخ کمتر خواهد شد. همچنین در الگوریتم جدید، با توجه به الگوریتم ۲، در صورتی که بهترین جواب همسایه در فهرست ممنوعه وجود داشته باشد و معیار تنفس آن از بهترین جواب یافت شده

جدول ۴- مشخصات زیرساخت استفاده شده برای شبیه سازی

مقادیر	پارامترها
x86	system architecture
Linux	operating system
Xen	vmm ¹
۰,۰۵	costPerMemory
۰,۰۰۱	costPerStorage
۰,۰	costPerBw

یک مجموعه داده واقعی [۳۴] از یک خانه هوشمند در این معماری شبیه سازی شده و برای ارزیابی الگوریتم پیشنهادی و مقایسه نتایج به دست آمده با الگوریتم جست و جوی ممنوعه و همچنین بررسی فرضیه های مختلف برای تعیین تعداد لایه های مه بین ابر و دستگاه های اینترنت اشیا استفاده گردیده است. در اولین فرض، معماری این مدل سه لایه مه در میان سیستم ابر و لوازم هوشمند دارد. در این سه لایه تعداد گره های مه ۷ است و نتایج این فرض در جدول ۵ نشان داده شده است. سپس در سناریوی دوم فرض می شود لایه دوم مه از این معماری حذف شود و گره های مه قسمت های مختلف خانه به گره منطقه جغرافیایی خود (به عنوان مثال منطقه ونک در مدل فرض شده) متصل گردد که تعداد گره های مه در این فرض ۶ است. از سوی دیگر، در سناریوی سوم، یک لایه اضافی مه به این معماری اضافه می گردد که یک گره مه یا گره های مه برای مجموعه مجتمع مسکونی فرض می شود. بنابراین تعداد گره های مه را تا ۸ افزایش می دهد. سپس این فرض ها در مدل شبیه سازی شده که توسط ابزار کلودسیم شبیه سازی گردیده است، برای زمان بندی وظایف بین گره های مه و ماشین های مجازی در یک گره مه با استفاده از الگوریتم ATS-FOA ارزیابی شده اند.

شبیه ساز مورد استفاده، کلود سیم^۲ است. شبیه ساز کلود سیم، مدل سازی رفتار عناصر سیستم، مانند مراکز داده، ماشین های مجازی و سیاست های اختصاص منابع را پشتیبانی می کند. بنابراین می توان از آن برای مدل کردن محیط ابرهای محاسباتی و تست کارایی الگوریتم های پیشنهادی استفاده کرد. این شبیه ساز مبتنی بر زبان جاوا و رویداد است؛ یعنی موجودیت هایی که در آن تعریف می شود، از طریق فرستادن رویداد با یکدیگر ارتباط برقرار می کنند. در این شبیه سازی تعداد وظایف ارسال شده برای پردازش در سناریوهای مختلف با تعداد لایه های ۲ و ۳، ۴، ۴۰۰ در نظر

².cloudsim

¹.Virtual machine monitor

زمان اجرای پردازشگرها را برای پردازش ۴۰۰ کار را با پیاده‌سازی دو روش نشان می‌دهد. مشابه زمان پاسخ، زمان اجرا نیز برای الگوریتم جدید کمتر از جست‌وجوی ممنوعه خواهد بود؛ زیرا با اختصاص کارها به ماشین‌های مجازی که بار پردازشی کمتری دارند، سبب می‌شود کارها در زمان کمتری اجرا شوند. همچنین عدم محاسبه معیار تنفس برای جواب‌ها و عدم تکرار آن‌ها در فرایند جست‌وجو، زمان اجرای وظایف را کاهش می‌دهد. شکل (۶) حافظه مصرف شده برای پردازش کارها توسط اجرای دو الگوریتم را نشان می‌دهد. همان طور که می‌بینیم میزان حافظه مصرفی توسط الگوریتم جدید نسبت به جست‌وجوی ممنوعه به میزان بسیار کمی کاهش یافته است. دلیل این امر این است که بعد از انجام جست‌وجوی تقریب نزدیک‌ترین همسایه با روش هش برای یافتن جواب اولیه، حافظه اختصاص داده شده به آن آزاد می‌شود.

تاکنون نیز بهتر باشد، باز هم الگوریتم به آن حرکت نخواهد کرد و جست‌وجو خاتمه یافته، بلافاصله الگوریتم مگس میوه با لیست کاندید جست‌وجوی ممنوعه شروع به جست‌وجو می‌کند. در نتیجه، جست‌وجو در بهینه محلی به دام نمی‌افتد و از طریق اجرای جست‌وجوی مگس میوه بهترین بهبود به دست می‌آید. با به دست آمدن بهترین جواب، وظایف به مناسب‌ترین ماشین‌های مجازی اختصاص یافته، در زمان کوتاه‌تری اجرا می‌شوند. در جست‌وجوی ممنوعه نیز با وجود لیست ممنوع، از افتادن به دام محلی جلوگیری می‌شود، ولی به دلیل وجود شرط تنفس، جواب در صورت وجود در لیست ممنوعه نیز امکان انتخاب دوباره را دارد؛ به همین دلیل ممکن است در شرایطی در بهینه محلی به دام افتد. علاوه بر این، به دلیل اینکه شرط توقف در الگوریتم جدید، حداکثر زمان پاسخی است که در نظر گرفته می‌شود، زمان پاسخ کل فرایند جست‌وجو از یک حدی بیشتر نخواهد شد. شکل (۹)

جدول ۵ - مقایسه دو الگوریتم براساس مقادیر فاکتورهای هدف در ۳ سناریو در نظر گرفته شده

۴۰۰ وظیفه سناریو	زمان اجرا (S)			زمان پاسخ (S)			حافظه مصرفی (B)			هزینه		
	۱	۲	۳	۱	۲	۳	۱	۲	۳	۱	۲	۳
ATS-FAO	۲۶۷۷.۳۸	۲۷۴۳.۹۳	۲۹۹۲.۲۹	۲۶۷۷.۷۶	۲۷۴۴.۰۷	۲۹۹۲.۴۴	۲۰۰۱.۰۴	۳۲۱.۲۲۴	۳۳۵.۴۸۰	۰.۰۸۵۰۹۴	9.21E-02	9.62E-02
Tabu Search	۲۸۰۰.۰۱	۲۹۵۴.۱۳	۳۰۶۹.۲۴	۲۸۰۰.۱۷	۲۹۵۴.۲۸	۳۰۶۹.۳۸	۲۰۰۱.۳۰۴	۳۳۹۷.۴۴۸	۳۴۸۵.۴۴۴	8.61E-02	9.38E-02	0.100101

الگوریتم جدید بهتر است. این بدان معناست که با افزایش تعداد گره‌های مه و در نتیجه افزایش ظرفیت ذخیره‌سازی و پردازشی، نه تنها سرعت و کارایی را در این سیستم افزایش نمی‌دهد، بلکه زمان و هزینه را نیز بیشتر می‌کند. تعداد مناسب و مقرون به صرفه با هدف برآوردن هر دو فاکتور زمان و هزینه باید در هر زمینه و برای هر سیستمی بسته به نوع فعالیت آن تعیین شود.

همگرایی یک الگوریتم، همان تعداد دورهایی است که الگوریتم برای رسیدن به جواب بهینه طی می‌کند. بنابراین، همگرایی الگوریتم پیشنهادی نیز در شبیه‌سازی برای رسیدن به بهترین زمان‌بندی به دست آمده است. برای مثال در سناریوی اول برای ۴۰۰ وظیفه ارسال شده به سیستم با دو لایه گره مه و تعداد شش گره مه، تعداد دورها برای به دست آمدن زمان‌بندی بهینه گره‌های مه، ۲۹ دور است.

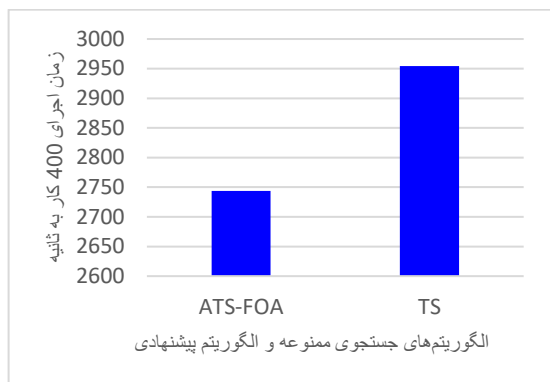
علاوه بر این در الگوریتم جدید به دلیل عدم محاسبه معیار تنفس، حافظه‌ای به آن اختصاص نمی‌یابد. همچنین تنها جواب‌هایی که اخیراً ملاحظه شده‌اند، به عنوان حافظه کوتاه‌مدت نگهداری می‌شوند و اطلاعات دیگری همانند حرکتی که انجام شده یا تعداد دفعاتی که یک حرکت یا مسیر ممنوع، جست‌وجو شده که در جست‌وجوی ممنوعه ذخیره می‌گردد و حافظه به آن‌ها اختصاص می‌یابد، نگهداری نمی‌شود. شکل (۷) هزینه اجرا و پردازش کارها و در واقع کارایی را براساس زمان اجرا و حافظه مصرفی توسط دو الگوریتم نشان می‌دهد که هزینه محاسبه شده برای الگوریتم جدید، کمتر از جست‌وجوی ممنوعه است. شکل (۱۰) نیز مقایسه بین نتایج دو الگوریتم برای سه سناریو را نشان می‌دهد. همان طور که پیداست، اگر تعداد لایه‌های مه کمتر باشد، مقادیر تمام فاکتورهای هدف نیز برای

Time Complexity of Tabu Search:

$$T(n) = 1 + n^3 + n^2 \in O(n^3)$$

Time Complexity of ATS-FOA:

$$T(n) = \log n + n^3 + n \in O(n^3)$$



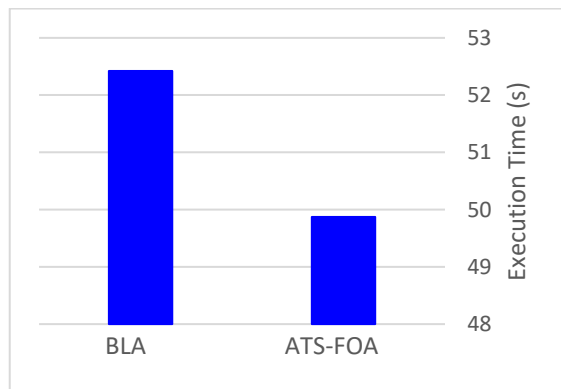
شکل ۹- زمان اجرای ۴۰۰ کار درخواست شده در پلتفرم پیشنهادی با سه لایه مه

بنابراین، پیچیدگی زمانی هر دو الگوریتم جستجوی ممنوعه و الگوریتم پیشنهادی از مرتبه n^3 است، ولی با توجه به نتایج آزمایش ها، زمان اجرای الگوریتم پیشنهادی، کمتر از جستجوی ممنوعه است. از طرفی، تابع زمانی مربوط به الگوریتم پیشنهادی کوچکتر از تابع زمانی الگوریتم جستجوی ممنوعه است:

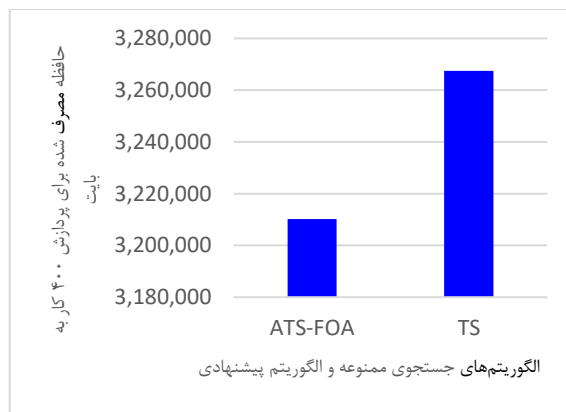
$$\log n + n^3 + n \leq 1 + n^3 + n^2$$

$$n + \log n \leq n^2$$

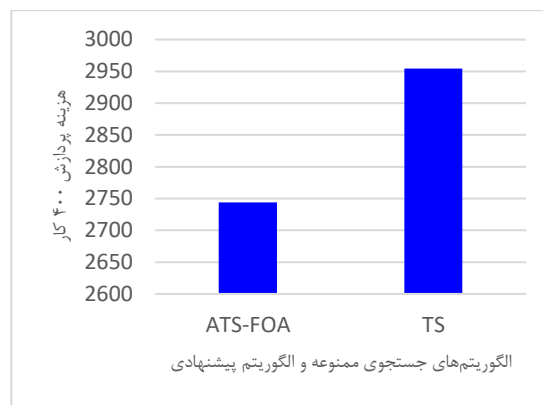
برای اعتبارسنجی به الگوریتم پیشنهادی در این مقاله، نتایج آن با نتایج الگوریتم پیشنهادی مقاله [۷] تحت شرایطی مقایسه شده است. در مقاله [۷]، پنج کار به سیستم ارسال شده و هر کار شامل پنج وظیفه و هر وظیفه از 10^9 دستورالعمل تشکیل شده است. بنابراین، الگوریتم پیشنهادی این مقاله نیز با همین شرایط و با تعداد ۲۰ گره مه شبیه سازی و اجرا شده است و نتایج مقایسه آن با الگوریتم BLA (Bees Life Algorithm) مقاله مذکور در شکل (۱۱) نشان داده شده است.



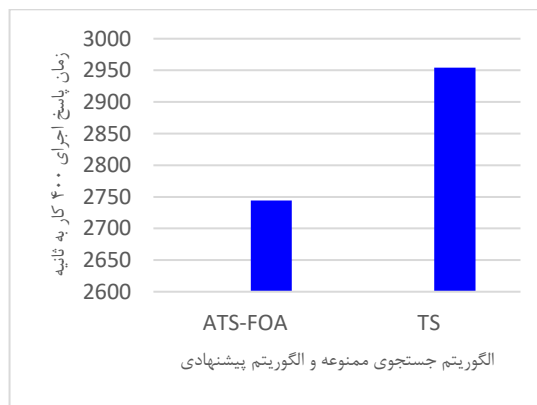
شکل ۱۰-۱ نتایج مقایسه الگوریتم BLA و ATS-FOA



شکل ۶- حافظه مصرف شده توسط پردازش ۴۰۰ کار در زیرساخت خانه هوشمند با سه لایه مه



شکل ۷- هزینه محاسبه شده برای پردازش ۴۰۰ کار در پلتفرم پیشنهادی با سه لایه مه



شکل ۸- زمان پاسخ اجرای ۴۰۰ کار در پلتفرم پیشنهادی با سه لایه مه برای خانه هوشمند

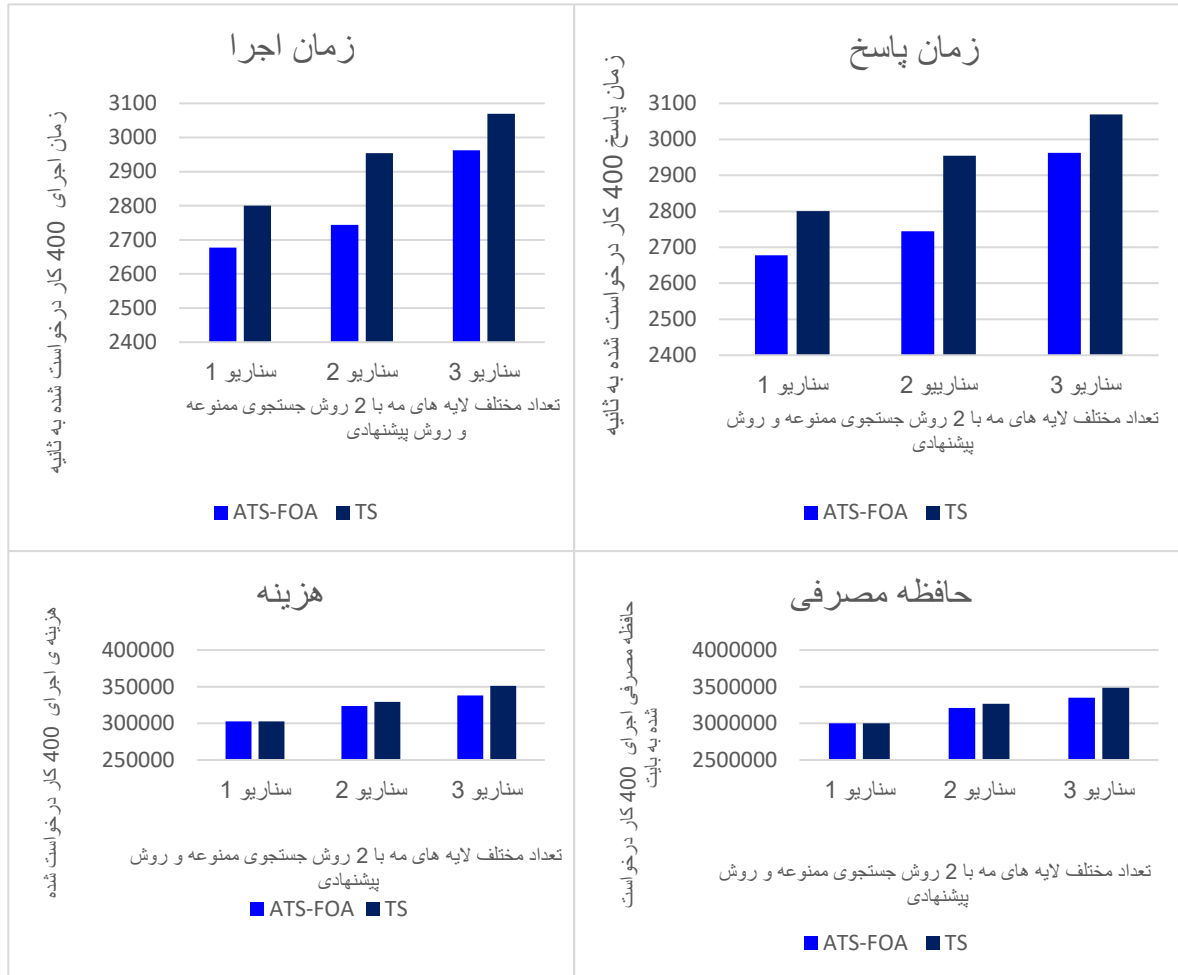
الگوریتم برای زمان بندی بهینه گره های مه از [۲, ۱, ۶, ۴], [۵, ۳] زمان بندی شروع به اجرا می کند و بعد از ۲۹ تکرار به [۲, ۳, ۵, ۱, ۶, ۴] ترتیب از گره های مه می رسد.

Best Selected Schedule Fog Nodes: [۲, ۳, ۵, ۶, ۱, ۴]

پیچیدگی زمانی هر دو الگوریتم نیز محاسبه شده که به شرح زیر است:

توسط الگوریتم BLA، ۵۲،۴۲ ثانیه است. بنابراین، الگوریتم پیشنهادی ATS-FOA عملکردی بهتر نسبت به الگوریتم BLA داشته است.

همان طور که از شکل (۱۱) به دست می‌آید، زمان اجرای کل وظایف (۲۵ وظیفه) با تعداد 10^9 دستورالعمل در زیرساختی با تعداد ۲۰ گره مه توسط الگوریتم ATS-FOA ۴۹،۸۷ ثانیه است، در حالی که اجرای این تعداد وظایف



هوشمند با داده‌های واقعی، مسئله زمان‌بندی وظایف درخواست‌شده در میان ماشین‌های مجازی و در میان گره‌های مه این پلتفرم نیز با استفاده از یک روش جدید پیشنهادی براساس جستجوی ممنوعه انجام گردیده، به‌طوری که هزینه، زمان پاسخ، زمان اجرا و حافظه مصرف‌شده با اجرای سناریوهای مختلف به دست آمده است. بنابر نتایج به‌دست‌آمده، با اضافه کردن گره‌ها و لایه‌های مه بیشتر و در نتیجه، ظرفیت پردازش و ذخیره‌سازی بیشتر به زیرساخت سیستم‌ها، هزینه و زمان افزایش می‌یابد. دلیل این افزایش آن است که با اضافه کردن لایه‌های بیشتر بین سرور ابر و دستگاه‌های هوشمند، تأخیر انتقال در شبکه بیشتر می‌شود و در نتیجه، زمان پاسخ افزایش می‌یابد. هزینه و حافظه مصرفی نیز با افزایش ظرفیت‌های ذخیره‌سازی بیشتر می‌شود. پس با توجه به نوع سیستم موردنظر و کاربرد

۵- نتیجه‌گیری

با توجه به اهمیت عوامل هزینه و زمان در دنیای امروز، با گسترش ارتباطات و تکنولوژی، روزبه‌روز حجم داده‌های تولیدشده در حال افزایش است که برای پردازش این حجم از داده، زمان و هزینه زیادی موردنیاز است. از طرفی، تکنولوژی‌ها در حال رشد به سمت سیستم‌هایی با سرعت بالا و تأخیر و هزینه پایین هستند. در نتیجه، ایجاد سیستم‌هایی که بتوانند این حجم از داده را در حداقل زمان ممکن و با هزینه پایین پردازش کنند، بسیار مورد نیاز است. برای ایجاد این سیستم‌ها، باید زیرساخت‌هایی ارائه شود که بتواند این اهداف را پشتیبانی کند. در این مقاله، زیرساختی با چهار عنصر مبتنی بر رایانش ابر و مه پیشنهاد شده و با استفاده از یک مطالعه موردی روی خانه‌های هوشمند ارزیابی گردیده است. همچنین با پیاده‌سازی این پلتفرم برای خانه

آن، زیرساخت مقرون به صرفه و با کارایی بالا باید طراحی شود. این روش پیشنهادی می‌تواند برای دیگر سیستم‌های شهر هوشمند مورد استفاده قرار گیرد. در کارهای آینده، می‌توان روش را با هدف میزان حافظه مصرفی کمتر بهبود بخشید. همچنین می‌توان این زیرساخت و روش پیشنهادی را برای سیستم بانکی کشور و دیگر سازمان‌ها به کار برد.

مراجع

- [1] B. Varghese and R. Buyya, "Next generation cloud computing: New trends and research directions", *Future Generation Computer Systems*, Vol. 79, 2018, pp. 849–861.
- [2] M. Amadeo, A. Giordano, C. Mastroianni and A. Molinaro, "On the Integration of Information Centric Networking and Fog Computing for Smart Home Services", Springer, Cham, 2019, pp. 75–93.
- [3] M. Marjani, F. Nasaruddin, A. Gani, A. Karim and I. Abaker, "Big IoT Data Analytics: Architecture, Opportunities, and Open Research Challenges", Vol. 3536, No. c, 2017, pp. 1–17.
- [4] A. Mebrek, L. Merghem-boulaiah and M. Esseghir, "Efficient Green Solution for a Balanced Energy Consumption and Delay in the IoT-Fog-Cloud Computing", 2017.
- [5] S. Sarkar, S. Chatterjee and S. Misra, "Assessment of the Suitability of Fog Computing in the Context of Internet of Things", *IEEE Transactions on Cloud Computing*, Vol. 6, No. 1, 2018, pp. 46–59.
- [6] A.N. Toosi, R. Mahmud, Q. Chi and R. Buyya, "Management and Orchestration of Network Slices in 5G, Fog, Edge, and Clouds", in *Fog and Edge Computing*, Hoboken, NJ, USA: John Wiley & Sons, Inc., 2019, pp. 79–101.
- [7] S. Bitam, S. Zeadally and A. Mellouk, "Fog computing job scheduling optimization based on bees swarm", *Enterprise Information Systems*, Vol. 12, No. 4, 2018, pp. 373–397.
- [8] A. Yassine, S. Singh, M.S. Hossain and G. Muhammad, "IoT big data analytics for smart homes with fog and cloud computing", *Future Generation Computer Systems*, Vol. 91, 2019, pp. 563–573.
- [9] S.A.A. Naqvi, N. Javaid, H. Butt, M.B. Kamal, A. Hamza and M. Kashif, "Metaheuristic Optimization Technique for Load Balancing in Cloud-Fog Environment Integrated with Smart Grid", Springer, Cham, 2019, pp. 700–711.
- [10] L. Peng, A.R. Dhaini and P.-H. Ho, "Toward integrated Cloud-Fog networks for efficient IoT provisioning: Key challenges and solutions", *Future Generation Computer Systems*, Vol. 88, 2018, pp. 606–613.
- [11] P.G.V. Naranjo, Z. Pooranian, M. Shojafar, M. Conti and R. Buyya, "FOCAN: A Fog-supported smart city network architecture for management of applications in the Internet of Everything environments", *Journal of Parallel and Distributed Computing*, Jul. 2018.
- [12] S.K. Sood and K.D. Singh, "SNA Based Resource Optimization in Optical Network using Fog and Cloud Computing", *Optical Switching and Networking*, Dec. 2017.
- [13] S. Singh and A. Yassine, "IoT Big Data Analytics with Fog Computing for Household Energy Management in Smart Grids", Springer, Cham, 2019, pp. 13–22.
- [14] Q. Li, L. Zhao, J. Gao, H. Liang, L. Zhao and X. Tang, "SMDP-Based Coordinated Virtual Machine Allocations in Cloud-Fog Computing Systems", *IEEE Internet of Things Journal*, Vol. 5, No. 3, 2018, pp. 1977–1988.
- [15] Z. Zeng, X. Yu, K. He and Z. Fu, "Adaptive Tabu search and variable neighborhood descent for packing unequal circles into a square", *Applied Soft Computing*, Vol. 65, 2018, pp. 196–213.
- [۱۶] مجید محمدپور و حمید پروین، «الگوریتم کلونی زنبور مصنوعی آشوب‌گونه مبتنی بر حافظه برای حل مسائل بهینه‌سازی پویا»، *مجله مدل‌سازی در مهندسی*، دوره ۱۵، شماره ۵۱، زمستان ۱۳۹۶، صفحه ۱۱۳–۱۳۲.
- [۱۷] سید محمدحسن حسینی و علی‌اکبر حسینی، «توسعه یک الگوریتم شاخه و کران برای حل مسئله زمان‌بندی در سیستم تولید جریان کارگاهی مونتاژی»، *مجله مدل‌سازی در مهندسی*، دوره ۱۵، شماره ۵۱، زمستان ۱۳۹۶، صفحه ۸۵–۹۸.
- [۱۸] حسین شریفزاده و نیما امجدی، «توزیع بهینه توان راکتیو با استفاده از الگوریتم بهینه‌سازی دسته‌درت»، *مجله مدل‌سازی در مهندسی*، دوره ۴، شماره ۱۸، زمستان ۱۳۸۸، صفحه ۶۷–۷۳.
- [19] G.R. Raidl, J. Puchinger and C. Blum, *Metaheuristic Hybrids*.

- [20] F. Glover, "Tabu Search—Part I", ORSA Journal on Computing, Vol. 1, No. 3, 1989, pp. 190–206.
- [21] H. Pirim, E. Bayraktar and B. Eksioglu, "Tabu Search: A Comparative Study", Tabu Search, September 2008.
- [22] F. Glover, "Tabu search fundamentals and uses", Vasa, 1995.
- [23] T-61.5060 Algorithmic methods for data mining Slide set 5: locality-sensitive hashing.
- [24] W.-T. Pan, "A new Fruit Fly Optimization Algorithm: Taking the financial distress model as an example", Knowledge-based Systems, Vol. 26, 2012, pp. 69–74.